

1. Begriffe

[6 Punkte]

Betrachten Sie die folgenden Definitionen (diese wurden entweder bereits eingeführt oder werden demnächst behandelt):

- Eine Matrix $S \in M(n \times n; \mathbb{R})$ heißt **symmetrisch**, falls $S^T = S$.
- Eine Matrix $O \in GL(n; \mathbb{R})$ heißt **orthogonal**, falls $O^T = O^{-1}$.
- Eine Matrix $H \in M(n \times n; \mathbb{C})$ heißt **hermitesch**, falls $H = H^\dagger = \overline{H}^T$.
- Eine Matrix $U \in GL(n; \mathbb{C})$ heißt **unitär**, falls $U^\dagger = U^{-1}$.

Zusätzlich definiert man:

- Eine Matrix $N \in M(n \times n; \mathbb{C})$ heißt **normal**, falls N mit N^\dagger kommutiert.

a) Seien nun $A \in M(n \times n; \mathbb{R})$ und $B \in M(n \times n; \mathbb{C})$ gegeben. Beweisen Sie

- 1.) Symmetrische, orthogonale, hermitesche und unitäre Matrizen sind alle normal.
- 2.) O orthogonal und OAO^{-1} diagonal $\implies A$ ist symmetrisch.
- 3.) U unitär und UBU^{-1} diagonal $\implies B$ ist normal.
- 4.) U unitär und UBU^{-1} diagonal und die Eigenwerte von B sind alle reell $\implies B$ ist hermitesch.

b) Betrachten Sie die Menge $O(n) = \{X \in M(n \times n; \mathbb{R}) \mid X^T = X^{-1}\}$.

- 1.) Zeigen Sie, dass $(O(n), \cdot)$ eine Gruppe ist. Hier bezeichnet \cdot die gewöhnliche Matrixmultiplikation.
- 2.) Zeigen Sie, dass $SO(n) := \{X \in O(n) \mid \det X = 1\}$ eine Untergruppe von $O(n)$ ist.
- 3.) Sei die Exponentialfunktion für Matrizen durch

$$e^A := \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n!} A^n$$

definiert. Sei weiterhin $X \in M(n \times n; \mathbb{R})$ schiefssymmetrisch, d.h. mit der Eigenschaft $X^T = -X$. Zeigen Sie, dass $e^X \in O(n)$. Verwenden Sie dazu, dass $e^{(-A)} = (e^A)^{-1}$ (ohne Beweis).

c) Betrachten Sie die Menge $U(n) = \{X \in M(n \times n; \mathbb{C}) \mid X^\dagger = \overline{X}^T = X^{-1}\}$.

- 1.) Zeigen Sie, dass $(U(n), \cdot)$ eine Gruppe ist.
- 2.) Zeigen Sie, dass $SU(n) := \{X \in U(n) \mid \det X = 1\}$ eine Untergruppe von $U(n)$ ist.
- 3.) Sei $X \in M(n \times n; \mathbb{C})$ hermitesch. Zeigen Sie, dass $e^{iX} \in U(n)$.

\implies

2. Gramsche Determinante

[6 Punkte]

Sei $V = (v_1, \dots, v_n)$ eine Familie von Vektoren aus \mathbb{R}^n . Weiterhin bezeichne $\langle \cdot, \cdot \rangle$ das kanonische Skalarprodukt. Dann sind die Elemente g_{ij} der Gramschen Matrix \mathcal{G} mittels

$$g_{ij} = \langle v_i, v_j \rangle$$

definiert. Die Determinante dieser Matrix heißt die *Gramsche Determinante*.

- Nehmen Sie an, dass die Vektoren v_i paarweise orthogonal sind und berechnen Sie für diese Situation die Gramsche Determinante.
- Zeigen Sie, dass die Familie von Vektoren V genau dann linear unabhängig ist, wenn die Gramsche Determinante nicht verschwindet.
- Zeigen Sie, dass für eine linear unabhängige Familie von Vektoren V die Gramsche Matrix positiv definit ist. Eine Matrix $A \in M(n \times n; \mathbb{C})$ heißt *positiv definit*, wenn für alle Vektoren $x \in \mathbb{C}^n$, $x \neq \vec{0}$ gilt, dass $\bar{x}^T A x > 0$.
Hinweis: zeigen Sie zunächst, dass für $n = 2$ die Bedingung der positiven Definitheit von $\mathcal{G}(v_1, v_2)$ gerade der Cauchy-Schwarzschen Ungleichung entspricht.
- Zusatz (ohne Punkte):** Können Sie auch die Umkehrung zeigen? Gegeben sei eine positiv definite Matrix $A \in M(n \times n; \mathbb{C})$. Beweisen Sie, dass es eine Familie von linear unabhängigen Vektoren so gibt, dass A gerade deren Gramsche Matrix ist.

3. Vektorprodukt

[4 Punkte]

Zeigen Sie, dass die kürzeste Entfernung d eines Punktes p (aufgefaßt als Vektor in \mathbb{R}^3) von der Geraden $g: x = a + \lambda b$ mit $a, b \in \mathbb{R}^3$, $\lambda \in \mathbb{R}$ durch

$$d = \frac{\|b \times (p - a)\|}{\|b\|}$$

gegeben ist und berechnen Sie damit den Minimalabstand des Punktes $p = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ zur

Geraden $g: x = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$.

4. Gram-Schmidtsches Orthogonalisierungsverfahren

[4 Punkte]

Gegeben sei die Basis

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$$

im \mathbb{R}^3 . Wenden Sie das Gram-Schmidtsche Orthogonalisierungsverfahren an, um daraus eine Orthogonalbasis des \mathbb{R}^3 zu bestimmen.